

Proyecciones

Vol. 27, N° 1, pp. 15–28, May 2008.

Universidad Católica del Norte

Antofagasta - Chile

DOI: 10.4067/S0716-09172008000100002

ECUACIÓN DE ENSKOG CON TÉRMINO FUERZA *

RAFAEL GALEANO ANDRADES

BERNARDO OROZCO HERRERA

and

MARÍA OFELIA VÁSQUEZ ÁVILA

UNIVERSIDAD DE CARTAGENA, COLOMBIA

Received : November 2007. Accepted : January 2008

Abstract

La meta en este paper es probar existencia y unicidad de soluciones para la ecuación de Enskog con término fuerza

The goal in this paper is prove existence and uniqueness of solutions for the Enskog equation with force term.

Keywords : *Ecuación de Enskog, término fuerza.*

Subjclass : *35Q75,82-02.*

*Este artículo es un resultado del proyecto de investigación "Ecuaciones Elípticas de Tipo Cinético", financiado por la Universidad de Cartagena.

1. INTRODUCCIÓN

La Ecuación de Enskog es una modificación de la Ecuación Cinética de Boltzmann, en la cual cada partícula es considerada como una esfera dura con diámetro no cero $a > 0$ (y además las colisiones toman lugar en un punto a la distancia $\frac{a}{2}$ de los centros de las partículas de colisión), la ecuación de Enskog da una buena descripción del fenómeno del transporte en gases densamente moderados y es escrita como:

$$(1.1) \quad \begin{cases} \frac{\partial f}{\partial t} + v \cdot \nabla_x f + F \cdot \nabla_v f + t \frac{\partial F}{\partial t} \cdot \nabla_v f = E(f) \\ f(0, x, v) = f_0(x, v) \end{cases}$$

donde $(x, v) \in \mathbf{R}^3 \times \mathbf{R}^3$ y $E(f)$ es el operador de Enskog abstracto dado por $E(f) = E^+(f) - E^-(f)$ con

$$\begin{aligned} E^+(f) &= a^2 \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} Y(f) B(\eta, w - v) f(t, x, v') f(t, x + a\eta, w') dw d\eta \\ E^-(f) &= a^2 f(t, x, v) \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} Y(f) B(\eta, w - v) f(t, x - a\eta, w) dw d\eta \end{aligned}$$

donde $S_+^2 = \{\eta \in \mathbf{R}^3 : |\eta| = 1, B(\eta, w - v) \geq 0\}$ y

$$\begin{cases} v' = v + \eta B(\eta, w - v) \\ w' = w - \eta B(\eta, w - v) \end{cases}$$

con $B \in L_{loc}^1(S_+^2 \times \mathbf{R}^3)$ un operador continuo y acotado.

El término fuerza F ,

$$\begin{aligned} F : (0, \infty) \times \mathbf{R}^3 \times \mathbf{R}^3 &\longrightarrow \mathbf{R}^3 \\ (t, x, v) &\longmapsto F(t, x, v) = \frac{1}{t}x - v + \left(\frac{1}{t}, \frac{1}{t}, \frac{1}{t}\right) \end{aligned}$$

Tiene las siguientes propiedades

$$(1.2) \quad \frac{\partial F_i}{\partial x_j} = \begin{cases} 1t, & \text{si } i = j, \\ 0, & \text{si } i \neq j. \end{cases}$$

y

$$(1.3) \quad \frac{\partial F_i}{\partial v_j} = \begin{cases} -1, & \text{si } i = j, \\ 0, & \text{si } i \neq j. \end{cases}$$

La definición de F implica que:

$$(1.4) \quad -v - F - t \frac{\partial F}{\partial t} = 0.$$

Estos campos son en general de la forma:

$F(t, x, v) = \frac{1}{t}x - v + g(\frac{1}{t})$, siendo $g(\frac{1}{t}) \in \mathbf{R}^3$ no lineal y se usan para

representar lo que los físicos llaman SINGULARIDAD ORIGINAL [SO] en los modelos del Bing-Bang, ver [1].

Sea

$$V = \{f \in L^1_{loc}([0, T] \times \mathbf{R}^3 \times \mathbf{R}^3) : 0 \leq f(t, x, v) \leq \hat{f}(t, x, v)\}$$

con

$$\|f\|_V = \sup_{t \in [0, T], x \in \mathbf{R}^3, v \in \mathbf{R}^3} \left| \frac{f(t, x, v)}{\hat{f}(t, x, v)} \right|$$

donde $\hat{f}(t, x, v) = c(t) \exp \left[-\frac{1}{2} \left| \frac{x - vt - Ft}{b} \right|^2 \right]$ y $b > 0$, $c : \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}^+$. El espacio V es de Banach con la norma definida anteriormente (ver **MISCHLER S. and PERTHAME B.**(2000)[11], pag. 1022).

Al funcional $Y(f)$ definido sobre el espacio V imponemos las siguientes hipótesis:

1. Existe una constante $M > 0$ tal que $|Y(f)| \leq M$, es decir, es uniformemente acotado.
2. $a \geq 0$ y $0 \leq f_1 \leq f_2 \Rightarrow Y(f_1) \leq Y(f_2)$. (monotonía)
3. Y es Lipschitz continuo, esto es existe un $K \geq 0$ tal que $|Y(f_1) - Y(f_2)| \leq K \|f_1 - f_2\|_V$, Como una consecuencia de (2) se tiene que $E(f_1) \leq E(f_2)$ si $f_1 \leq f_2$.

La literatura matemática sobre el análisis cualitativo del problema de Cauchy para la ecuación de Boltzmann, en la presencia de campo externo, es poca comparable con la literatura del problema de Cauchy para la ecuación sin campo externo.

Consideremos primero la ecuación espacialmente homogénea para partículas neutrales con un campo externo $F = F(t, x, v)$, en este tema el artículo de **ASANO KIYOSHI**(1987) [2], necesita ser citado. Existencia local es probada con condiciones iniciales generales y la formulación de Asano es el punto de partida de todos los estudios sobre el problema.

Otros artículos relacionados con el problema son [2],[4], [7] y [8]. En particular los artículos de **ASANO KIYOSHI**(1987)[2] y **GRUNFELD**(1985)[7],

prueban existencia global para la solución con condiciones iniciales cerca al equilibrio y un campo de fuerza conservativo del sistema tendiendo al equilibrio.

HAMDACHE(1988)[9], resolvió el problema con un dato inicial decayendo exponencialmente a cero en el espacio fase y trayectorias preescritas por un campo oscilante. Más general es el resultado de **BELLOMO N, LACHOWICZ M, PALCZOWSKI and TOSCANI G.**(1989)[4], donde existencia global es probada para dato decayendo y para un campo de fuerza general actuando en un intervalo de tiempo $[0, T]$ con T grande pero finito, éste resultado fue extendido en parte por **GALEANO y PREZ**(2003)[7] a la ecuación de Enskog.

El resultado que presentaremos en este artículo desarrolla una técnica diferente en el sentido del tratamiento del término Fuerza y las soluciones en el espacio L^1_{loc} , y lo organizamos de la siguiente manera: Probamos la existencia de una supersolución de la ecuación la cual sirve para demostrar que el operador definido mas adelante mapea V en V , luego mediante aplicación del teorema del punto fijo de Banach verificamos existencia y unicidad de la solución. No conocemos resultado análogo para la ecuación de Enskog en la literatura.

Solución de la ecuación de Enskog. Decimos que $f \geq 0$, $f \in L^1_{loc}([0, T] \times \mathbf{R}^3 \times \mathbf{R}^3)$ es una solución de (1.1) si para cualquier $0 < T < \infty$, $E^\pm(f)(\cdot, x, v) \in L^1_{loc}[0, T]$, c.t.p. en $(x, v) \in \mathbf{R}^3 \times \mathbf{R}^3$ y satisface:

$$f(t, x, v) - f(s, x, v) = \int_s^t E(f)(\tau, x, v) d\tau, \quad 0 \leq s \leq t \leq T.$$

A continuación establecemos el teorema a demostrar

Teorema 1.1. Sean $f_0(x, v) \in V$, F que satiface (1.2), (1.3) y (1.4) y Y que satifacen las hipótesis 1., 2. y 3. dadas anteriormente. Además $B\langle \eta, w - v \rangle \in L^1_{loc}(S^2_+ \times \mathbf{R}^3)$ para cualquier $v \in \mathbf{R}^3$, $c(0) \leq \frac{1}{4LMa^2 + 2a^2MLT}$

con $T \geq t \geq 0$. Para $G(t, x, v) = -\frac{1}{2} \left| \frac{x-vt-Ft}{b} \right|^2$ el siguiente problema

$$\begin{cases} \frac{\partial f}{\partial t} + v \cdot \nabla_x f + F \cdot \nabla_v f + t \frac{\partial F}{\partial t} \cdot \nabla_v f = E(f) \\ f(0, x, v) = f_0(x, v) \end{cases}$$

posee una única solución en el espacio V .

2. DESARROLLO

Sea $\hat{f}(t, x, v) = c(t) \exp \left[-\frac{1}{2} \left| \frac{x - vt - Ft}{b} \right|^2 \right]$ con $b > 0$, y $c : \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R}^+ - \{0\}$ continuamente diferenciable, a determinar, de manera que $\hat{f}(t, x, v)$ satisfaga la ecuación (1.1). En efecto, calculamos

$$\begin{aligned} \frac{\partial \hat{f}}{\partial t} &= \frac{\partial}{\partial t} \left[c(t) \exp \left[-\frac{1}{2} \left| \frac{x - vt - Ft}{b} \right|^2 \right] \right] \\ &= c'(t) \exp(G) + c(t) \exp(G) (G)' \end{aligned}$$

Aquí

$$\begin{aligned} G(t, x, v) &= -\frac{1}{2} \left[\left(\frac{x_1 - v_1 t - F_1 t}{b} \right)^2 + \left(\frac{x_2 - v_2 t - F_2 t}{b} \right)^2 + \left(\frac{x_3 - v_3 t - F_3 t}{b} \right)^2 \right] \\ G' &= -\frac{1}{b^2} \left(x_1 - v_1 t - F_1 t \right) \left(-v_1 - F_1 - t \frac{\partial F_1}{\partial t} \right) \\ &\quad - \frac{1}{b^2} \left(x_2 - v_2 t - F_2 t \right) \left(-v_2 - F_2 - t \frac{\partial F_2}{\partial t} \right) \\ &\quad - \frac{1}{b^2} \left(x_3 - v_3 t - F_3 t \right) \left(-v_3 - F_3 - t \frac{\partial F_3}{\partial t} \right) \end{aligned}$$

por lo tanto

$$\frac{\partial \hat{f}}{\partial t} = c'(t) \exp(G) + c(t) \exp(G) \left[-\frac{1}{b^2} [(x - vt - Ft)(-v - F - t \frac{\partial F}{\partial t})] \right].$$

$$\begin{aligned} v \cdot \nabla_x \hat{f} &= v \cdot \left(\frac{\partial \hat{f}}{\partial x_1}, \frac{\partial \hat{f}}{\partial x_2}, \frac{\partial \hat{f}}{\partial x_3} \right) \\ &= v_1 \frac{\partial \hat{f}}{\partial x_1} + v_2 \frac{\partial \hat{f}}{\partial x_2} + v_3 \frac{\partial \hat{f}}{\partial x_3} \end{aligned}$$

ahora $\frac{\partial \hat{f}}{\partial x_1} = c(t) \exp(G) \frac{\partial}{\partial x_1} (G)$

$$\begin{aligned}\frac{\partial}{\partial x_1}(G) &= \frac{\partial}{\partial x_1} \left\{ -\frac{1}{2} \left[\left(\frac{x_1 - v_1 t - F_1 t}{b} \right)^2 + \left(\frac{x_2 - v_2 t - F_2 t}{b} \right)^2 + \left(\frac{x_3 - v_3 t - F_3 t}{b} \right)^2 \right] \right\} \\ &= -\frac{1}{b^2} (x_1 - v_1 t - F_1 t) \left(1 - t \frac{\partial F_1}{\partial x_1} \right),\end{aligned}$$

entonces

$$\begin{aligned}\frac{\partial \hat{f}}{\partial x_1} &= c(t) \exp(G) \left[-\frac{1}{b^2} (x_1 - v_1 t - F_1 t) \left(1 - t \frac{\partial F_1}{\partial x_1} \right) \right], \text{ por lo tanto} \\ v \cdot \nabla_x \hat{f} &= c(t) \exp(G) \left(-\frac{1}{b^2} \right) \left(x_1 - v_1 t - F_1 t \right) \left(1 - t \frac{\partial F_1}{\partial x_1} \right) v_1 \\ &\quad + c(t) \exp(G) \left(-\frac{1}{b^2} \right) \left(x_2 - v_2 t - F_2 t \right) \left(1 - t \frac{\partial F_2}{\partial x_2} \right) v_2 \\ &\quad + c(t) \exp(G) \left(-\frac{1}{b^2} \right) \left(x_3 - v_3 t - F_3 t \right) \left(1 - t \frac{\partial F_3}{\partial x_3} \right) v_3.\end{aligned}$$

$$F \cdot \nabla_v \hat{f} = F_1 \frac{\partial \hat{f}}{\partial v_1} + F_2 \frac{\partial \hat{f}}{\partial v_2} + F_3 \frac{\partial \hat{f}}{\partial v_3}$$

$$\frac{\partial \hat{f}}{\partial v_1} = c(t) \exp(G) \frac{\partial}{\partial v_1} (G)$$

ahora

$$\frac{\partial}{\partial v_1} (G) = -\frac{1}{b^2} (x_1 - v_1 t - F_1 t) \left(-t - t \frac{\partial F_1}{\partial v_1} \right),$$

entonces

$$\begin{aligned}F \cdot \nabla_v \hat{f} &= F_1 c(t) \exp(G) \left(\frac{t}{b^2} \right) (x_1 - v_1 t - F_1 t) \left(1 + \frac{\partial F_1}{\partial v_1} \right) \\ &\quad + F_2 c(t) \exp(G) \left(\frac{t}{b^2} \right) (x_2 - v_2 t - F_2 t) \left(1 + \frac{\partial F_2}{\partial v_2} \right) \\ &\quad + F_3 c(t) \exp(G) \left(\frac{t}{b^2} \right) (x_3 - v_3 t - F_3 t) \left(1 + \frac{\partial F_3}{\partial v_3} \right).\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
t \frac{\partial F}{\partial t} \cdot \nabla_v \hat{f} &= t \left(\frac{\partial F_1}{\partial t}, \frac{\partial F_2}{\partial t}, \frac{\partial F_3}{\partial t} \right) \cdot \left(\frac{\partial \hat{f}}{\partial v_1}, \frac{\partial \hat{f}}{\partial v_2}, \frac{\partial \hat{f}}{\partial v_3} \right) \\
&= t \frac{\partial F_1}{\partial t} \frac{\partial \hat{f}}{\partial v_1} + t \frac{\partial F_2}{\partial t} \frac{\partial \hat{f}}{\partial v_2} + t \frac{\partial F_3}{\partial t} \frac{\partial \hat{f}}{\partial v_3} \\
&= t \frac{\partial F_1}{\partial t} \left[c(t) \exp(G) \left(-\frac{1}{b^2} \right) (x_1 - v_1 t - F_1 t) \left(-t - t \frac{\partial F_1}{\partial v_1} \right) \right] \\
&\quad + t \frac{\partial F_2}{\partial t} \left[c(t) \exp(G) \left(-\frac{1}{b^2} \right) (x_2 - v_2 t - F_2 t) \left(-t - t \frac{\partial F_2}{\partial v_2} \right) \right] \\
&\quad + t \frac{\partial F_3}{\partial t} \left[c(t) \exp(G) \left(-\frac{1}{b^2} \right) (x_3 - v_3 t - F_3 t) \left(-t - t \frac{\partial F_3}{\partial v_3} \right) \right].
\end{aligned}$$

Como queremos que $\hat{f}$ satisfaga la ecuación (1.1), se debe tener que

$$\frac{\partial \hat{f}}{\partial t} + v \cdot \nabla_x \hat{f} + F \cdot \nabla_v \hat{f} + t \frac{\partial F}{\partial t} \cdot \nabla_v \hat{f} = E(\hat{f}),$$

así teniendo en cuenta (1.2), (1.3) y (1.4) en los calculos anteriores tenemos,

$$c'(t) \exp(G) = E(\hat{f}).$$

Considerando el operador de Enskog

$$\begin{aligned}
E(f)(t, x, v) &= a^2 \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} Y(f) B(\eta, w - v) f(t, x, v') f(t, x + a\eta, w') d\eta dw \\
&\quad - a^2 f(t, x, v) \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} Y(f) B(\eta, w - v) f(t, x - a\eta, w) d\eta dw,
\end{aligned}$$

donde a es el diámetro de la esfera considerada en el modelo de gases de esferas duras, teniendo en cuenta la hipótesis 1. para el funcional Y y la forma como está definida $\hat{f}$, tenemos

$$\begin{aligned}
&(\hat{f})(t, x, v) = \\
&a^2 \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} Y(\hat{f}) B(\eta, w - v) \hat{f}(t, x, v') \hat{f}(t, x + a\eta, w') d\eta dw \\
&- a^2 \hat{f}(t, x, v) \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} Y(\hat{f}) B(\eta, w - v) \hat{f}(t, x - a\eta, w) d\eta dw \\
&\leq a^2 M \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} B(\eta, w - v) \hat{f}(t, x, v') \hat{f}(t, x + a\eta, w') d\eta dw \\
&\quad - a^2 \hat{f}(t, x, v) M \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} B(\eta, w - v) \hat{f}(t, x - a\eta, w) d\eta dw \\
&\leq a^2 M \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} B(\eta, w - v) \hat{f}(t, x, v') \hat{f}(t, x + a\eta, w') d\eta dw \\
&\quad + a^2 \hat{f}(t, x, v) M \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} B(\eta, w - v) \hat{f}(t, x - a\eta, w) d\eta dw \\
&\leq 2a^2 M c^2(t) \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} B(\eta, w - v) d\eta dw
\end{aligned}$$

Por la hipótesis hecha a B existe un $0 \leq L < \infty$ tal que

$$\int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} |B(\eta, w - v)| d\eta dw \leq L,$$

luego

$$E(\hat{f})(t, x, v) \leq 2a^2 LM c^2(t)$$

por lo tanto

$$c'(t) \exp(G) \leq 2a^2 LM c^2(t)$$

para esta desigualdad diferencial, las soluciones siempre existen y satisfacen $c(t) \leq \frac{c(0)}{1-2c(0)a^2 LMT}$ en efecto,

$$c'(t) \exp(G) \leq 2a^2 LM c^2(t)$$

$$c^{-2}(t) c'(t) \leq \frac{2a^2 LM}{\exp(G)} \leq 2a^2 LM$$

$$-[c^{-1}(t)]' \leq 2a^2 LM$$

$$[c^{-1}(t)]' \geq -2a^2 LM$$

integrando esta última expresión con respecto a t

$$c^{-1}(t) - c^{-1}(0) \geq -2a^2 LMt$$

así

$$\frac{1}{c(t)} \geq \frac{1}{c(0)} - 2a^2 LMt$$

de donde

$$0 \leq c(t) \leq \frac{c(0)}{1 - 2c(0)a^2 LMt} \leq \frac{c(0)}{1 - 2c(0)a^2 LMT}$$

con $T \geq t \geq 0$.

Definimos la aplicación

$$\Lambda : V \longrightarrow V$$

$$f \longrightarrow \Lambda(f) = \psi$$

de tal modo que

$$(2.1) \quad \begin{cases} \partial_t \psi + v \cdot \nabla_x \psi + (F + t \partial_t F) \cdot \nabla_v \psi = E(f) \\ \psi(0, \cdot) = f_0 \end{cases}$$

Si $f_0 \geq 0$, entonces $\psi \geq 0$, esto se demuestra mediante el esquema de Kaniel - Shinbrot (ver [5]).

Si $f \in V$ entonces $\Lambda(f) \in V$, en efecto, como $f \in V$ se tiene que

$$\begin{aligned} \partial_t \psi + v \cdot \nabla_x \psi + (F + t \partial_t F) \cdot \nabla_v \psi &= E(f) \\ &\leq E(\hat{f}) \\ &= \partial_t \hat{f} + v \cdot \nabla_x \hat{f} + (F + t \partial_t F) \cdot \nabla_v \hat{f} \end{aligned}$$

entonces $\psi \leq \hat{f}$, es decir, $\Lambda(f) \in V$ (aquí usamos la hipótesis de monotonia del operador Y).

Sean $\psi_1 = \Lambda(f)$ y $\psi_2 = \Lambda(g)$, entonces $|\psi_1 - \psi_2| = |\Lambda(f) - \Lambda(g)|$. Definamos $\psi^\#(t, x, v) = \psi(t, x + vt, v + Ft)$ luego

$$\frac{d}{dt} \psi^\#(t, x, v) = \partial_t \psi + v \cdot \nabla_x \psi + (F + t \partial_t F) \cdot \nabla_v \psi = E(f)$$

es decir,

$$\psi^\#(t, x, v) = f(0, x, v) + \int_0^t E(f) dt$$

por la definición de $\psi^\#$ y (2.1). Esto me indica, que para definir el operador Lipzchitz continuo, necesito que f este definida en $(0, x, v)$ y no el campo F , ahora

$$\begin{aligned} \left| \psi_1^\#(t, x, v) - \psi_2^\#(t, x, v) \right| &= \left| \int_0^t (E(f) - E(g)) dt \right| \\ \|\psi_1^\# - \psi_2^\#\|_V &\leq \frac{1}{\hat{f}(t, x, v)} \int_0^t |E(f) - E(g)| dt \end{aligned}$$

ahora calculamos

$$\begin{aligned}
& |E(f)(t, x, v) - E(g)(t, x, v)| = \\
& = \left| a^2 \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} Y(f) B(\eta, w - v) f(t, x, v') f(t, x + a\eta, w') d\eta dw \right. \\
& \quad - a^2 f(t, x, v) \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} Y(f) B(\eta, w - v) f(t, x - a\eta, w) d\eta dw \\
& \quad - a^2 \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} Y(g) B(\eta, w - v) g(t, x, v') g(t, x + a\eta, w') d\eta dw \\
& \quad \left. + a^2 g(t, x, v) \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} Y(g) B(\eta, w - v) g(t, x - a\eta, w) d\eta dw \right| \\
& = \left| a^2 \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} B(\eta, w - v) \left[Y(f) f(t, x, v') f(t, x + a\eta, w') \right. \right. \\
& \quad - Y(f) f(t, x, v') g(t, x + a\eta, w') + Y(f) f(t, x, v') g(t, x + a\eta, w') \\
& \quad - Y(f) g(t, x, v') g(t, x + a\eta, w') \\
& \quad \left. + [Y(f) - Y(g)] g(t, x, v') g(t, x + a\eta, w') \right] d\eta dw \\
& \quad + a^2 [g(t, x, v) - f(t, x, v)] \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} Y(g) B(\eta, w - v) g(t, x - a\eta, w) d\eta dw \\
& \quad + a^2 f(t, x, v) \left[\int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} Y(g) B(\eta, w - v) g(t, x - a\eta, w) d\eta dw \right. \\
& \quad + \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} Y(g) B(\eta, w - v) f(t, x - a\eta, w) d\eta dw \\
& \quad - \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} Y(g) B(\eta, w - v) f(t, x - a\eta, w) d\eta dw \\
& \quad \left. \left. - \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} Y(f) B(\eta, w - v) f(t, x - a\eta, w) d\eta dw \right] \right| \\
& = |E(f)(t, x, v) - E(g)(t, x, v)| = \\
& = \left| a^2 \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} B(\eta, w - v) \left[Y(f) \left\{ f(t, x, v') [f(t, x + a\eta, w') - g(t, x + a\eta, w')] \right. \right. \right. \\
& \quad \left. \left. + [f(t, x, v') - g(t, x, v')] g(t, x + a\eta, w') \right\} \right. \\
& \quad \left. + [Y(f) - Y(g)] g(t, x, v') g(t, x + a\eta, w') \right] d\eta dw \\
& \quad + a^2 [g(t, x, v) - f(t, x, v)] \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} Y(g) B(\eta, w - v) g(t, x - a\eta, w) d\eta dw \\
& \quad + a^2 f(t, x, v) \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} Y(g) B(\eta, w - v) [g(t, x - a\eta, w) - f(t, x - a\eta, w)] d\eta dw \\
& \quad \left. - a^2 f(t, x, v) \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} [Y(g) - Y(f)] B(\eta, w - v) f(t, x - a\eta, w) d\eta dw \right|
\end{aligned}$$

como $f, g \in V$ y además por la hipótesis 1. impuesta al funcional Y

$$\begin{aligned}
& \left| -E(f)(t, x, v) - E(g)(t, x, v) \right| \leq \\
& \left| a^2 \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} B(\eta, w - v) \left[M \left\{ \widehat{f}(t, x, v') \right\} \left| f(t, x + a\eta, w') - g(t, x + a\eta, w') \right| d\eta dw \right. \right. \\
& + \left| f(t, x, v') - g(t, x, v') \right| \widehat{f}(t, x + a\eta, w') \Big\} \\
& + \left| Y(f) - Y(g) \right| \widehat{f}(t, x, v') \widehat{f}(t, x + a\eta, w') \Big] d\eta dw \\
& + a^2 |g(t, x, v) - f(t, x, v)| \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} MB(\eta, w - v) \widehat{f}(t, x - a\eta, w) d\eta dw \\
& + a^2 \widehat{f}(t, x, v) \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} MB(\eta, w - v) \left[g(t, x - a\eta, w) - f(t, x - a\eta, w) \right] d\eta dw \\
& \left. - a^2 \widehat{f}(t, x, v) \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} |Y(g) - Y(f)| B(\eta, w - v) \widehat{f}(t, x - a\eta, w) d\eta dw \right|
\end{aligned}$$

teniendo en cuenta la definición de la norma en el espacio V

$$\begin{aligned}
& \left| -E(f)(t, x, v) - E(g)(t, x, v) \right| \leq \\
& \left| a^2 \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} B(\eta, w - v) \left[M \{ \widehat{f}(t, x, v') \widehat{f}(t, x + a\eta, w') \|f - g\|_V \right. \right. \\
& + \widehat{f}(t, x, v') \widehat{f}(t, x + a\eta, w') \|f - g\|_V \Big\} \\
& + |Y(f) - Y(g)| \widehat{f}(t, x, v') \widehat{f}(t, x + a\eta, w') \Big] d\eta dw \\
& + a^2 \widehat{f}(t, x, v) \|f - g\|_V \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} MB(\eta, w - v) \widehat{f}(t, x - a\eta, w) d\eta dw \\
& + a^2 \widehat{f}(t, x, v) \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} MB(\eta, w - v) \widehat{f}(t, x - a\eta, w) \|f - g\|_V d\eta dw \\
& \left. - a^2 \widehat{f}(t, x, v) \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} |Y(g) - Y(f)| B(\eta, w - v) \widehat{f}(t, x - a\eta, w) d\eta dw \right|
\end{aligned}$$

entonces

$$\begin{aligned}
& \left| -E(f)(t, x, v) - E(g)(t, x, v) \right| \leq \\
& \left| 2a^2 M \|f - g\|_V \left[\int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} B(\eta, w - v) (\widehat{f}(t, x, v') \widehat{f}(t, x + a\eta, w')) d\eta dw \right. \right.
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
& + \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} B(\eta, w - v) (\widehat{f}(t, x, v) \widehat{f}(t, x - a\eta, w)) d\eta dw \Big] \\
& + a^2 K \|f - g\|_V \left[\int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} B(\eta, w - v) (\widehat{f}(t, x, v') \widehat{f}(t, x + a\eta, w')) d\eta dw \right. \\
& \left. - \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} B(\eta, w - v) (\widehat{f}(t, x, v) \widehat{f}(t, x - a\eta, w)) d\eta dw \right] \Big\|
\end{aligned}$$

donde se ha utilizado la hipótesis 3. del funcional Y , por lo tanto

$$\begin{aligned}
& \|\psi_1^\# - \psi_2^\#\|_V \leq \\
& \int_0^T \left| a^2 (2M + K) \|f - g\|_V \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} B(\eta, w - v) \frac{\widehat{f}(t, x, v') \widehat{f}(t, x + a\eta, w')}{\widehat{f}(t, x, v)} d\eta dw \right. \\
& \left. + a^2 (2M - K) \|f - g\|_V \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} B(\eta, w - v) \frac{\widehat{f}(t, x, v) \widehat{f}(t, x - a\eta, w)}{\widehat{f}(t, x, v)} d\eta dw \right| dt
\end{aligned}$$

entonces

$$\begin{aligned}
& \|\psi_1^\# - \psi_2^\#\|_V \leq \\
& a^2 (2M + K) \|f - g\|_V \int_0^T \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} |B(\eta, w - v)| |\widehat{f}| |\widehat{f}(t, x + a\eta, w')| d\eta dw dt \\
& + a^2 (2M - K) \|f - g\|_V \int_0^T \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} |B(\eta, w - v)| |\widehat{f}| |\widehat{f}(t, x - a\eta, w)| d\eta dw dt \\
& \|\psi_1^\# - \psi_2^\#\|_V \leq \\
& a^2 (2M + K) \|f - g\|_V \int_0^T \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} |B(\eta, w - v)| \widehat{f}(t, x + a\eta, w') d\eta dw dt \\
& + a^2 (2M - K) \|f - g\|_V \int_0^T \int_{\mathbf{R}^3 \times S_+^2} |B(\eta, w - v)| \widehat{f}(t, x - a\eta, w) d\eta dw dt \\
& \leq a^2 (2M + K) C(t) \|f - g\|_V L + a^2 (2M - K) c(t) \|f - g\|_V L \\
& = 4a^2 c(t) LM \|f - g\|_V
\end{aligned}$$

y así

$$\|\psi_1^\# - \psi_2^\#\|_V \leq 4Ma^2 Lc(t) \|f - g\|_V$$

Ahora $4MLa^2c(t) < 4MLa^2[\frac{c(0)}{1-2c(0)a^2MLT}] \leq 1$, esto es
 $a < \sqrt{\frac{1}{2MLc(0)(2+T)}}$, por tanto por el teorema del punto fijo de Banach tenemos que ,existe un único $f \in V$ tal que $f(t, x, v) = f(0, x, v) + \int_0^T E(f)dt$, es decir, f es solución de la ecuación con condicón inicial $f(0, x, v) = f_0(x, v)$.

Agradecemos al referee por sus multiples sugerencias para mejorar el artículo.

Bibliografía

- [1] Amador Xavier El modelo de Friedman-Robertson-Walker, <http://exactphiscist.tripod.com/Bigbang.html>.
- [2] Asano Kiyoshi On the global solution of the initial-boundary value problems for the Boltzmann equation with external force, T. T. S. P., pp. 735–761, (1987).
- [3] Asano Kiyoshi Local solutions to initial and initial boundary value problem for the Boltzmann Equation with and external force,J. Math. Kyoto Univ., **vol 24**, pp. 225–238, (1984) .
- [4] Bellomo N, Lachowicz M, Palczewski and Toscani G. *On the initial value problem for the Boltzmann equation with force term*, T.T.S.P.,**vol 18**, pp. 87–102, (1989).
- [5] Bellomo N,Lectures notes on the Mathematical theory of the Boltzmann Equation, World Scientific S. A. M. A. S., **vol 33**.
- [6] Galeano R., Orozco B., Vasquez O.Solución Distribucional de la Ecuación de Enskog para un dato cerca al Maxwelliano, Revista Digital Matemtica Educación e Internet, Vol. 8, N 1, (2007).
- [7] Galeano R., Perez H.Problema de Cauchy para la ecuación de Enskog no lineal con término fuerza, Foro-Red-Mat, UNAM.,**vol 13**, (2003).
- [8] Grunfeld C.On the nonlinear Boltzmann equation with force term, T. T. S. P., **vol 14**, pp. 291–322, (1985).
- [9] Hamdache K.These, univ. Pierre et Marie Curie, Paris, (1988).

- [10] Lachowicz M. Sul problema al valore iniziale per l'equazione di Enskog con campo esterno, Bol. Un. Mat. Ital., (2000).
- [11] Mischler S. and Perthame B. Boltzmann Equation with Infinite Energy: Renormalized Solutions and Distributional Solutions for small initial data and initial data close to a Maxwellian, SIAM J. Math. Anal., **vol 28**, pp. 1015–1027, (2000).
- [12] Zhang Xianwen. The spectrum of the linear Boltzmann operator with an external field, T. T. S. P., pp. 699–710, (2000).

Rafael Galeano Andrades

Instituto de Matemáticas Aplicadas
Universidad de Cartagena
Cartagena,
Colombia
e-mail : rgaleanoa@unicartagena.edu.co

Bernardo Orozco Herrera

Instituto de Matemáticas Aplicadas,
Universidad de Cartagena
Cartagena,
Colombia
e-mail : borozcoh@unicartagena.edu.co
and

María Ofelia Vásquez Avila

Instituto de Matemáticas Aplicadas,
Universidad de Cartagena,
Cartagena,
Colombia
e-mail : mvasqueza@unicartagena.edu.co